



总循环	已经历循环	程序块步骤	PC:循环开始时间 (s)	PC:频率 (Hz)	位置(ElectroPuls (0,1):Position):最大值 (mm)	位置(ElectroPuls (0,1):Position):最小值 (mm)	载荷 (ElectroPuls (0,1):Load):最大值 (N)	载荷 (ElectroPuls (0,1):Load):最小值 (N)	位移(ElectroPuls (0,1):Digital Position):最大值 (mm)
1	1	2	5.326	15	2.86793359382717	2.86228352066913	-120.6079777	-139.421057	2.82906950841041
2	2	2	5.392	15	2.87251011285204	2.85488732948314	-101.4603954	-158.1658423	2.83401125489586
3	3	2	5.46	15	2.87729807934933	2.84738541456095	-80.87174967	-176.9275405	2.83811995198282

续上表

总循环	位移(ElectroPuls (0,1):Digital Position):最小值 (mm)	动刚度 (N/mm)	刚度退化率 (%)	单循环损伤因子	累积损伤度	双传感器测量一致性偏差率 (%)	剩余循环寿命预估 (次)	疲劳安全状态等级
1	2.82287718199886	3038.128	0.00000000	7829.24	7829.23907	8.7568584	基准参照	正常
2	2.81536275008903	3040.75	0.08631909	646218.11	654047.3535	5.5002878	461.396895	正常
3	2.80749270197502	3136.285	3.23085031	5320766.79	5974814.143	2.3331681	15.570963	正常